



## Раздел II. СОПРОТИВЛЕНИЕ МАТЕРИАЛОВ

### Тема 2.5. Кручение

#### Занятие №2.

#### Учебные вопросы:

4. Потенциальная энергия деформации при кручении
5. Расчет цилиндрических винтовых пружин

#### 4. Потенциальная энергия деформации при кручении

Представим себе круглый цилиндрический брус постоянного сечения, жестко защемленный одним концом и нагруженный на другом конце моментом, приложенным статически, т.е. медленно возрастающим от нуля до какого-то значения  $T$ . Полагаем, что момент остается в пределах, когда нагрузка и деформация пропорциональны, т.е. справедлив закон Гука.

Вращающий момент  $T$  вызывает в брус деформацию кручения и при этом совершает работу  $W$ , которая аккумулируется в виде потенциальной энергии деформации  $\Pi$ , причем, пренебрегая незначительными потерями энергии, можно считать, что  $W = \Pi$ .

Работа в случае статического нагружения равна

$$W = \frac{T\varphi}{2},$$

где  $\varphi$  — полный угол закручивания бруса.

Так как  $T = M_{\text{к}}$ , то

$$\Pi = W = \frac{T\varphi}{2} = M_{\text{к}} \frac{M_{\text{к}}l}{2GI_p} = \frac{M_{\text{к}}^2 l}{2GI_p}.$$

При одновременном действии нескольких моментов или ступенчатом изменении размеров поперечного сечения брус разбивают на участки и потенциальную энергию деформации всего бруса определяют как сумму потенциальных энергий отдельных его участков.

#### 5. Расчет цилиндрических винтовых пружин

В технике наиболее распространены цилиндрические винтовые пружины из стали круглого поперечного сечения, работающие на растяжение или сжатие. Покажем, как рассчитывают такие пружины, имеющие небольшой угол  $\alpha$  подъема витков ( $\alpha \leq 15^\circ$ ).

Рассмотрим цилиндрическую винтовую пружину с диаметром  $D$  винтовой оси, диаметром  $d$  проволоки и числом витков  $n$ , сжимаемую силой  $F$  (рис. 2.21).

Для определения внутренних силовых факторов применим метод сечений. Рассечем пружину плоскостью, проходящей через ось, и отбросим нижнюю часть пружины (рис. 2.22). Ввиду того что угол  $\alpha$  подъема витков мал, будем считать сечение витка поперечным, т.е. кругом диаметра  $d$ .

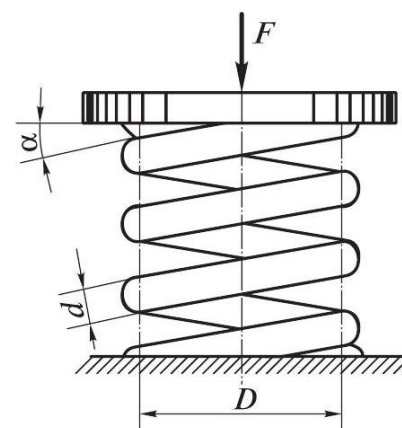


Рис. 2.21. Цилиндрическая винтовая пружина

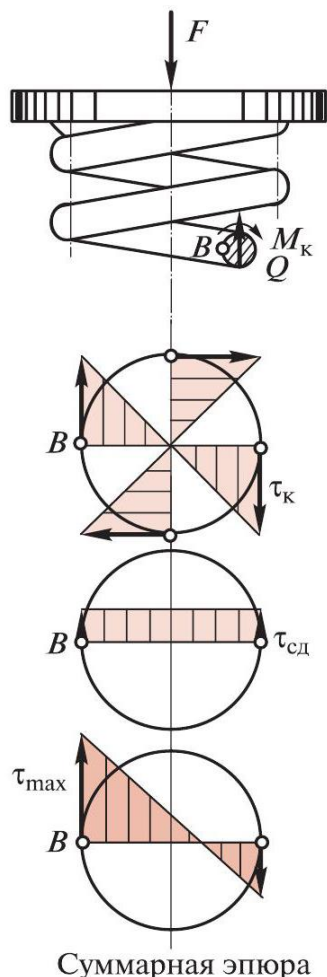


Рис. 2.22. Цилиндрическая винтовая пружина, рассеченная плоскостью

Рассматривая равновесие верхней части пружины, видим, что в поперечном сечении витка возникают два внутренних силовых фактора: поперечная сила  $Q = F$  и крутящий момент  $M_k = FD/2$ . Отсюда следует, что в поперечном сечении витка действуют только касательные напряжения сдвига и кручения.

Будем считать, что напряжения сдвига распределены по сечению равномерно, а напряжения кручения определяются, как при кручении прямого кругового цилиндра. Эпюры распределения напряжений сдвига и кручения, а также эпюра суммарных напряжений в точках горизонтального диаметра сечения представлены на рис. 2.22.

Из суммарной эпюры видно, что наибольшие касательные напряжения возникают в точке  $B$ , ближайшей к оси пружины:

$$\tau_{\max} = \tau_{\text{сд}} + \tau_k = \frac{Q}{A} + \frac{M_k}{W_p} = \frac{F}{\pi d^2/4} + \frac{FD/2}{\pi d^3/16};$$

$$\tau_{\max} = \frac{8FD}{\pi d^3} \left( \frac{d}{2D} + 1 \right).$$

Если пружина имеет относительно большой средний диаметр и изготовлена из относительно тонкой проволоки, то первое слагаемое в скобках (соответствующее напряжению сдвига) значительно меньше единицы и им можно пренебречь; тогда

$$\tau_{\max} \approx \frac{8FD}{\pi d^3}.$$

Формула для приближенного расчета цилиндрических винтовых пружин имеет вид

$$\tau_{\max} \approx \frac{8FD}{\pi d^3} \leq [\tau].$$

Так как пружины обычно изготавливают из высококачественной стали, допускаемое напряжение берут в пределах

$$[\tau] = 200 \dots 1000 \text{ МПа.}$$

Далее выведем формулу для определения уменьшения высоты (осадки)  $\lambda$  пружины. Разбивая пружину на бесконечно малые участки длиной  $dl$ , которые ввиду малости длины будем считать прямолинейными, и учитывая только потенциальную энергию деформации кручения, получим:

$$P = \int_0^l \frac{M_k^2 dl}{2GI_p} = \frac{M_k^2 l}{2GI_p},$$

где  $l = \pi Dn$  — длина проволоки пружины.



Работа силы  $F$ , приложенной к пружине статически, будет равна  $W = F\lambda/2$ . Так как  $W = \Pi$ ,  $M_k = FD/2$ ,  $I_p = \pi d^4/32$ , то

$$\frac{F\lambda}{2} = \frac{(FD/2)^2 \pi D n}{2G\pi d^4/32},$$

откуда

$$\lambda = \frac{8FD^3 n}{Gd^4}.$$

Эту формулу можно записать в таком виде:

$$\lambda = \frac{F}{c},$$

где  $c = \frac{Gd^4}{8D^3 n}$  — коэффициент жесткости пружины.

При  $\lambda = 1$   $c = F$ , поэтому **коэффициент жесткости численно равен силе, вызывающей осадку, равную единице длины.**

Отношение среднего диаметра витков к диаметру проволоки обозначают  $c_{\Pi}$  и называют **индексом пружины**:  $c_{\Pi} = D/d$ .

Обычно индекс пружины  $c_{\Pi} = 4 \dots 2$ .